

# 大学研究室訪問

財団法人ひろしま産業振興機構  
東広島市産学官連携推進協議会

**目的** 大学の研究内容を新産業に結びつける可能性を発掘するため、研究室を訪問し、意見交換を行う。

**開催日時** 平成20年7月29日（火）13:30～15:30

**開催場所** 近畿大学 工学部  
(〒739-2116 東広島市高屋うめの辺1番)

**訪問研究室** 工業技術研究所 自動車技術研究センター

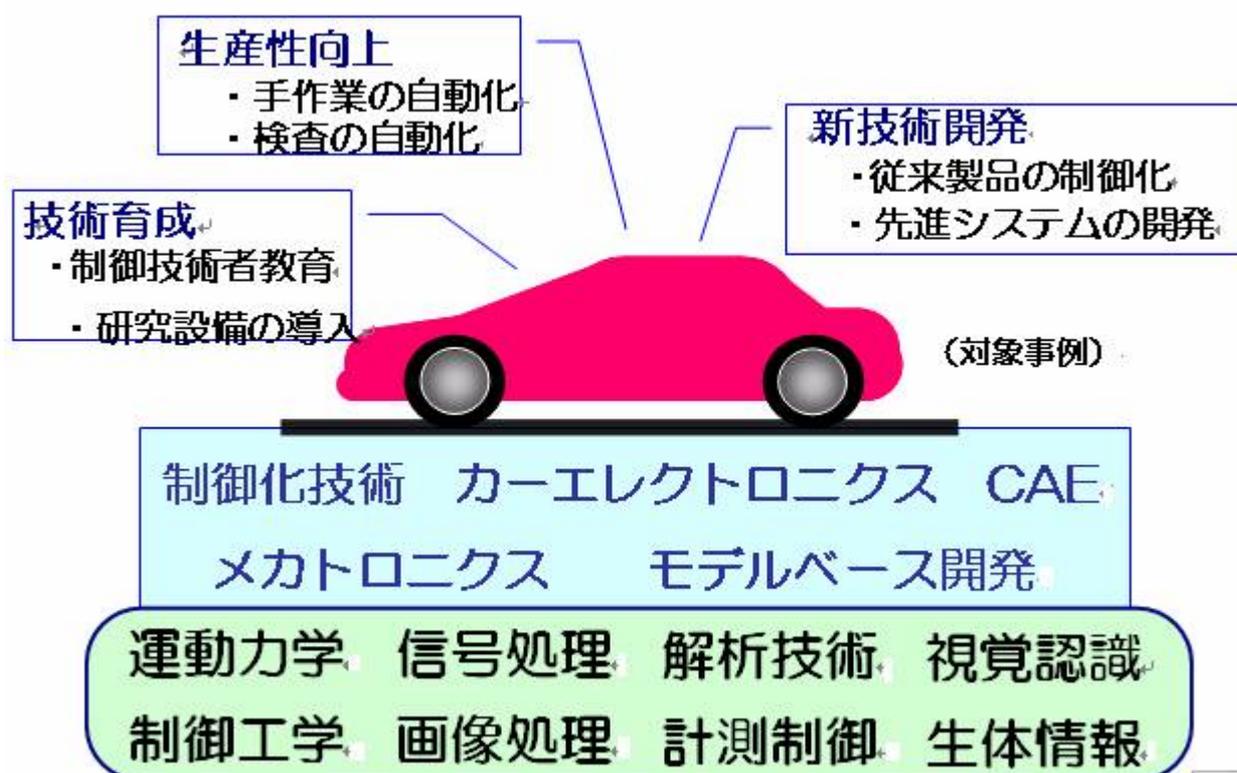
**専門分野** 自動車関連全般

## 研究内容

今年度より、工業技術研究所に「自動車技術研究センター」を設立しました。地域の自動車関連産業の個別技術開発や技術育成への貢献を目的としています。

近年、自動車のエレクトロニクス化は急速に広まり、自動車部品の開発や生産設備について制御技術やシミュレーション技術の重要性が高まっています。このような状況に対応していくには、機械と電気が融合し、さらに制御技術を複合したメカトロニクスの技術が必要です。

当センターはそれぞれ専門分野の異なる6名のメンバーで構成しています。個々の専門分野を連携し、総合的に活用することにより、多様で新しい技術開発や技術育成に対応していくことができます。



自動車技術研究センターのメンバー及び専門分野は以下の通りです。

◆自動車システム研究室（竹原 伸教授）

- 1) 車両運動性能向上に関する研究
- 2) 車両の安全性、利便性向上に関する研究
- 3) システム設計に関する研究

◆ロボット視覚研究室（宮田 繁春准教授）

- 1) 画像照合に関する研究
- 2) 道路標識認識に関する研究
- 3) 2次元画像から3次元距離取得に関する研究
- 4) 遠隔画像に基づくインターネットによる遠隔操縦に関する研究

◆情報処理研究室（長谷川 誠准教授）

- 1) 信号処理に関する基礎研究
- 2) 足跡画像認識
- 3) 静脈認識
- 4) 道路標識認識システム
- 5) ニューラルネットワークの基礎研究

◆計測制御工学研究室（樹野 淳也講師）

- 1) 自律型農作業ロボットの開発
- 2) 独立型太陽電池システム
- 3) 環境計測
- 4) 人間・機械系に関する研究
- 5) ロボット制御

◆ロボット制御研究室（矢納 陽講師）

- 1) 予測制御系に関する研究
- 2) 制御系の強安定化手法に関する研究
- 3) 自律型浮遊ロボットに関する研究
- 4) 制御理論に関する基礎研究

◆生体情報システム研究室（中村 一美講師）

- 1) ヒトの機能の定量的評価に関する研究
- 2) 福祉機器の評価および開発に関する研究
- 3) 脳機能に関する基礎研究