

平成24年12月7日
近畿大学 工学部 柴田、岡研究室訪問





参加者の声

- USMの実機を使ってデモがとても感動的でした。
- テンセグリティ構造に非常なる可能性を感じます。
- 水中ロボットアームに興味を持ちました。
- 非接触の構造体が駆動すること、それが水中でも可能ということに興味を持ちました。
- 多様なロボット技術を知る事ができました。